

PRODUKTPORTFOLIO MOTOR CONTROLLERS

Motor Controllers von MTA sind Elektronikprodukte mit antriebsnaher Funktionalität und stehen sowohl für die stationäre als auch für die mobile Fördertechnik zur Verfügung.

Funktionsschwerpunkt ist die feldorientierte Regelung der MTA Synchronmotore.

Darüber hinaus stehen antriebsnahe Softwarefunktionalitäten (Positionsregelung, Synchronisation, STO) zur Verfügung.

Diese Antriebsregler werden je nach Applikation mit einem Motorabgang (z.B.: Förderantrieb) bis maximal 12 Motorabgänge (z.B.: Sortieranwendung) ausgeführt.

Mechanisch werden Motor Controllers dezentral aufgebaut oder direkt im Motor integriert.

Standardisierte Schnittstellen wie CANopen oder I/Os gewährleisten eine einfache Integration in etablierte Industriestandards.

Eigenschaften:

- Dezentraler Aufbau oder im Motor integriert
- Motorkommutierung sensorlos oder sensorgeführt
- Ausführungen mit bis zu 12 Motorabgänge pro Motor Controller
- Nennspannung 24 VDC oder 48 VDC
- Standardisierte I/O Schnittstellen
- Feldbuskommunikation über CANopen
- ProfiNET oder EtherCAT
- Integrierte funktionale Sicherheit STO

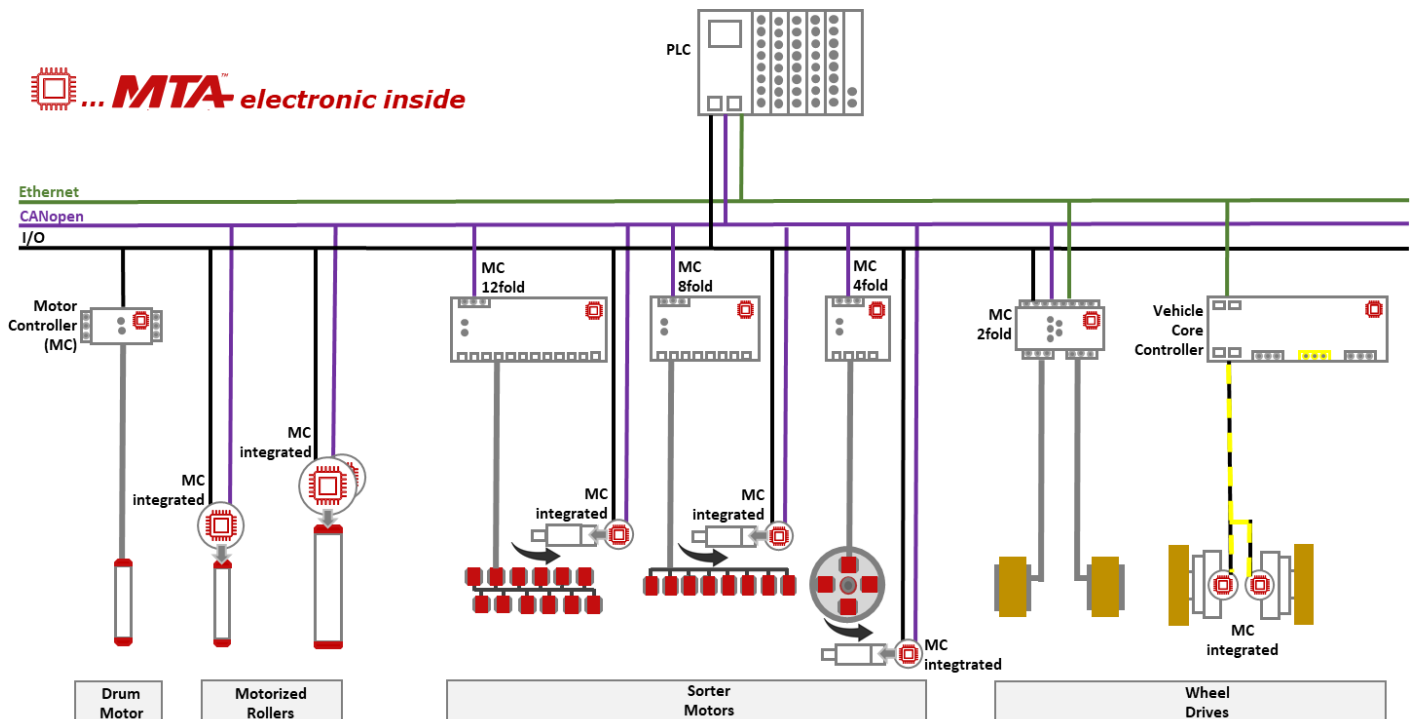


Vorteile / Nutzen:

- Durchgängiges Produktprogramm für stationäre und mobile Fördertechnik
- Reduzierter Verkabelungsaufwand und platzsparender Einbau durch Ausführung als Mehrachscontroller (mit bis zu 12 Motorabgänge pro Motor Controller)
- Kompakte Motorbauform durch vollintegrierte Reglerausführungen.
- Optimal abgestimmte Softwarefunktionen für differentielle und omnidirektionale Bewegungsabläufe von AGVs und AMRs
- Einfache Systemintegration durch Kompatibilität zu gängigen Industriestandards

Systemintegration:

Motor Controllers von MTA lassen sich problemlos in standardisierte Automatisierungssysteme integrieren. Neben den gängigen I/O-Schnittstellen stehen Ausführungen mit CANopen und Ethernet zur Verfügung. Diese Varianten ermöglichen die durchgängige Digitalisierung der Automatisierungslösung.



Einsatzgebiete:

Motor Controllers von MTA werden sowohl in der stationären als auch in der mobilen Fördertechnik verwendet. Je nach Anwendungsfall kommen dabei dezentrale oder integrierte Antriebsregler zum Einsatz.

- Dezentraler Motor Controller für zwei Achsen für Radnabenantriebe und kombinierte Fahr-/ Lenkantriebe für AGVs und AMRs
- Multiachscontroller für Sortiersysteme in der stationären Fördertechnik
- Vollintegrierte Motor Controller für stationäre Förderstrecken (Motorrollen, Heber, Riemenausschleuser) und Radnabenantriebe für fahrerlose Transportsysteme

Übersicht Portfolio:

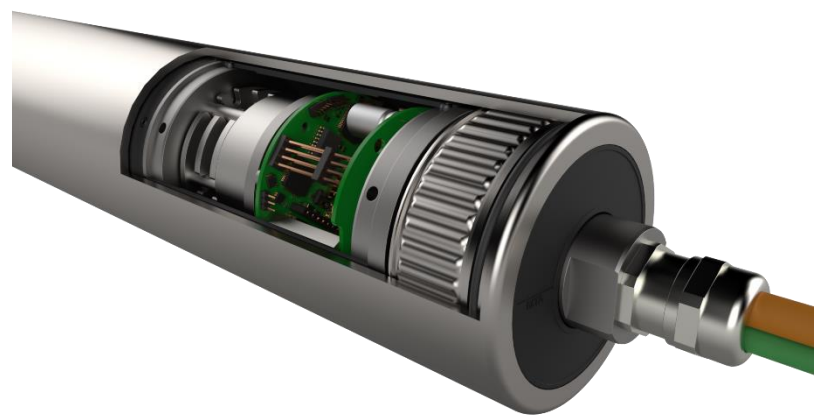
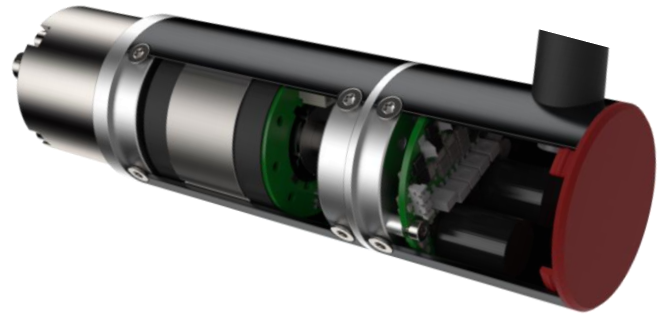
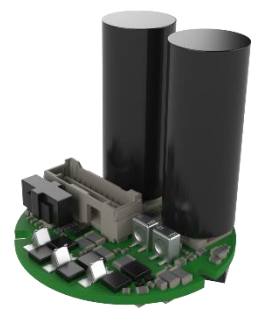
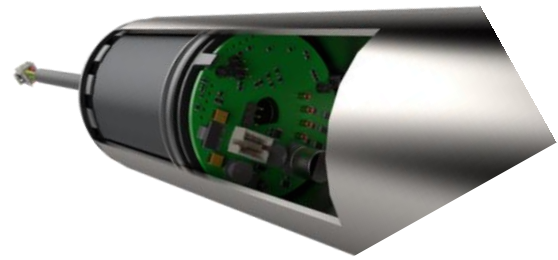
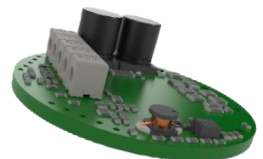
Integrierte Motor Controllers:

Motor Controllers		MC121-1B11-AAA	MC123-1B11-AAA	MC143-1B11-AAA	MC123-1B31-AAA	MC143-1B31-AAA	MC146-1B31-AAA	MC146-1B31-AAA	MC123-1A11-AAA
Ausführung		Im Motor integriert	Im Motor integriert	Im Motor integriert	Im Motor integriert	Im Motor integriert	Im Motor integriert	Im Motor integriert	Im Motor integriert
Anzahl Motorabgänge		1	1	1	1	1	1	1	1
Nennspannung	VDC	24	24	48	24	48	24	48	24
Nenn Motorstrom	A_{rms}	2	5	5	5	5	15	15	5
Nennleistung/Motor	W	40	100	200	105	210	320	640	130
Maximaler Motorstrom (1s)	A_{rms}	5	10	10	12	10	50	50	10
Schnittstelle		CANopen	CANopen	CANopen	CANopen/ Analoge/ Digitale I/Os	CANopen/ Analoge/ Digitale I/Os	Digitale I/Os CANopen	Digitale I/Os CANopen	Analoge/ Digitale I/Os
Gebersystem		sensorlos	sensorlos	sensorlos	magn. Encoder	magn. Encoder	magn. Encoder	magn. Encoder	sensorlos

Externe Motor Controllers:

Motor Controllers		MC224-1x11-xBA	MC224-1A11-xBB	MC221-3B11-ACA MC221-5B11-ACA MC221-6B11-ACA	MC247-2Cxx-DBA
Ausführung		Extern	Extern	Extern	Extern
Anzahl Motorabgänge		1	1	4/8/12	2
Nennspannung	VDC	24	24	24/48	48
Nenn Motorstrom	A_{rms}	6	6	2	20
Nennleistung/Motor	W	130	130	40	860
Maximaler Motorstrom (1s)	A_{rms}	10	10	5	95
Schnittstelle		Analoge/ Digitale I/Os, CANopen	Analoge/ Digitale I/Os	CANopen/ Analoge/ Digitale I/Os	Analoge/ Digitale I/Os, CANopen ProfINET EtherCAT
Gebersystem		sensorlos	sensorlos	sensorlos	Hall, magn. Encoder

Produktbilder:



Typenschlüssel:

Motor Controllers		MC	2	2	4	-	1	A	1	1	-	B	B	A	-	C111
Motor Controller		MC														
Ausführung	Extern		2													
	Intern		1													
Nennspannung	48 VDC			4												
	24 VDC			2												
Nennstrom	20 A				7											
	15 A				6											
	10 A				5											
	6 A				4											
	5 A				3											
	2 A				1											
Motorabgänge	21						9									
	20						8									
	12						6									
	8						5									
	4						3									
	2						2									
Schnittstelle	1						1									
	ProfiNET & EtherCAT							D								
	I/O's & CANopen							C								
	CANopen							B								
Gebersystem	I/O's							A								
	Resolver								4							
	magnetischer Encoder								3							
	Hall Sensor								2							
Sicherheit	Sensorlos								1							
	STO									2						
Motorstecker	Keine									1						
	Schraubklemme											D				
	Stecker M8 snap-in											C				
	Stecker M8 schraubbar											B				
Schutzart	Klemme											A				
	IP54												C			
	IP20												B			
Zusatzfunktionen	IP00												A			
	Logistikfunktion													B		
Kundenspezifische Version	Ohne													A		
																C111