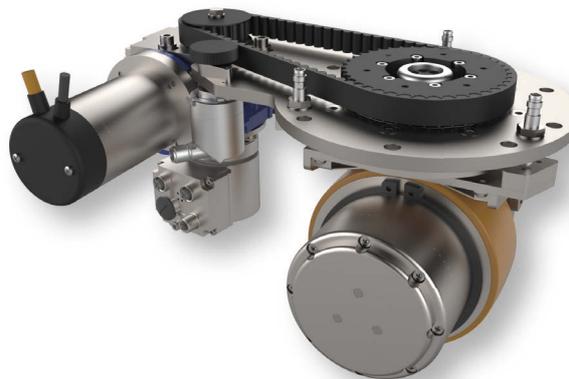


Kurzbeschreibung

Der Fahr-/Lenkantrieb erreicht durch die extrem kompakte Bauform gepaart mit der höchsten Leistungsdichte die beste Performance für anspruchsvolle omnidirektionale Lösungen in AGVs / AMRs. Anforderungsgerechte Anpassungen lassen eine flexible Auslegung in Bezug auf Traglast, Drehmoment, Schnittstellen und Sensorik zu.

Durch die optimierte Antriebsbauform können geringste Fahrzeugbauhöhen erzielt werden, was zu sehr flachen Transportplattformen für niedrige Unterfahrhöhen führt.

In Kombination mit dem MTA Motor Controller für zwei Antriebe steht ein leistungsfähiges, kompaktes Gesamtsystem zur Verfügung, welches perfekt aufeinander abgestimmt ist.



Key Features

- **Skalierbares Baukastensystem** für Transportgewichte mit 500 kg bei einem und bis zu 2.000 kg Gesamtgewicht bei vier Antrieben
- **Flexibler Aufbau** der mechanischen Antriebskonstruktion, um einen hohen Integrationsgrad in Bezug auf das Fahrzeugdesign zu gewährleisten
- **Kompakte Ausführung** mit platzsparendem Einbau für niedrigste Unterfahrhöhen
- **Reduzierter Applikationsaufwand** bei Einsatz mit MTA Motor Controller für zwei Achsen
- **Betriebsbremse für Not-Stopp-Funktionen** für höchste Sicherheit
- **Durchgängige Digitalisierung**, sowie Diagnose und Analyse via CANopen wird gewährleistet, was zu einer hohen Verfügbarkeit führt
- **Redundante Gebersysteme** für sicherheitsrelevante Betriebszustände
- **Individuelle Gestaltung** neuer AGV/AMR-Generationen durch MTA-Antriebskomponenten

Technische Daten

Fahrantrieb	
Bezeichnung	
Nennspannung	48 VDC
Nennleistung	340 W
Nenngeschwindigkeit	1,6 m/s
Nennmoment	13 Nm
Maximalmoment	52 Nm
Nennstrom	8,9 Arms
Maximalstrom	40 Arms
Max. Radlast	500 kg
Umgebungstemperatur	0 ... 40 °C
Geber / Feedback	magnetischer Encoder, 5 VDC, 1024 ppr
Bremse	Halte-/Betriebsbremse, Federkraft, 24 VDC
Temperaturfühler	PT1000
Schutzart	IP54

Lenkantrieb*	
Bezeichnung	
Nennspannung	48 VDC
Nennleistung	107 W
Nennlenkgeschwindigkeit	245 °/s
Nennmoment	25,5 Nm
Maximalmoment	80 Nm
Nennstrom	8,7 Arms
Maximalstrom	25 Arms
Umgebungstemperatur	0 ... 40 °C
Geber / Feedback	magnetischer Encoder, 5 VDC, 1024 ppr
Bremse	keine
Temperaturfühler	PTC - 140°C
Schutzart	IP54

* Werte sind bezogen auf das Antriebsrad

