SMD75 mit Winkelgetriebe

Hochintegrierter 90°-Antrieb für maximale Freiheit bei der Fahrzeugintegration in AGV- und Robotiksystemen.

Anwendung & Einsatzgebiet

Der Winkelgetriebe-Antrieb basiert auf der SMD75-Plattform und erweitert diese um eine integrierte 90°-Kraftumlenkung.

Dadurch lässt sich der Antrieb flexibel in Fahrzeugkonzepte integrieren, bei denen eine axiale Bauweise nicht möglich ist. Die Leistungs- und Systemcharakteristik bleibt dabei identisch zur SMD75-Serie, während sich die Einbaumöglichkeiten deutlich erweitern.



Merkmale & Nutzen

- **90°-Kraftumlenkung** für maximale Flexibilität im Fahrzeuglayout
- **Ermöglicht Einbau** in **schwer zugängliche** oder **beengte Bauräume**
- **Gleiche Leistungsbasis wie SMD75-Plattform**
- **Reduziert konstruktive Einschränkungen** im AGV-Design
- **Optimiert für modulare** und **komplexe Fahrzeugarchitekturen**
- **Wahlweise mit integrierter** oder **externer Elektronik**
- **Integrierte Haltebremse** für sichere Positionierung
- **Flexible Geberintegration** bei Betrieb mit Motor Controllern von Drittanbietern

Technische Daten

		SMD75 mit Winkelgetriebe
Nennspannung	VDC	48
Leistung	W	398
Geschwindigkeit	m/s	0 - 1,76
Nennmoment	Nm	15,3
Maximalmoment	Nm	78,7
Nennstrom	Arms	11,5
Maximalstrom	Arms	67,5

		SMD75 mit Winkelgetriebe
Max. Radlast	kg	315
Raddurchmesser	mm	135
Umgebungstemperatur	°C	0 … 40
Relative Luftfeuchtigkeit		< 80 %, nicht kondensierend
Temperaturfühler		3-fach PTC
Feedback		
Versorgungsspannung	VDC	5
Signale Motorkommutierung		A, A/, B, B/, I, I/, PWM, PWM/
Auflösung	Bit	10
Bremse		
Bremsmoment	Nm	1
Spannung	VDC	24

Anschlüsse Versorgung

Pin	Beschreibung	Darstellung
1	24 V / 48 V	 M16 / 3-polig (3x2)/male
2	GND	
3	n.c.	

Anschlüsse I/O und CAN

Pin	Ausführung CAN	Ausführung I/O	Darstellung
1	Schirm	24 VDC	 M12 A-codiert / 5-polig/male
2	DI	DI	
3	CAN-GND	GND	
4	CAN-High	DO	
5	CAN-Low	AI	

Abmessungen

	L
mit Bremse	148



